

(12)特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関  
国際事務局



(43) 国際公開日  
2005年9月15日 (15.09.2005)

PCT

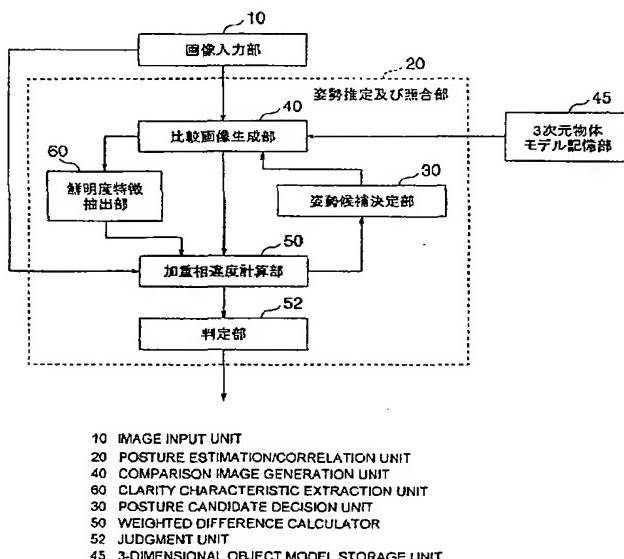
(10) 国際公開番号  
WO 2005/086089 A1

- (51) 国際特許分類: G06T 1/00
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2005/004148
- (22) 国際出願日: 2005年3月3日 (03.03.2005)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:  
特願2004-059531 2004年3月3日 (03.03.2004) JP
- (71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): 日本電気株式会社 (NEC CORPORATION) [JP/JP]; 〒1088001 東京都港区芝五丁目7番1号 Tokyo (JP).
- (72) 発明者; および
- (75) 発明者/出願人(米国についてのみ): 濱中 雅彦 (HAMANAKA, Masahiko) [JP/JP]; 〒1088001 東京都港区芝五丁目7番1号 Tokyo (JP).
- (74) 代理人: 池田 恵保, 外 (IKEDA, Noriyasu et al.); 〒1050003 東京都港区西新橋一丁目4番10号 第3森ビル Tokyo (JP).
- (81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.
- (84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA,

(続葉有)

(54) Title: OBJECT POSTURE ESTIMATION/CORRELATION SYSTEM, OBJECT POSTURE ESTIMATION/CORRELATION METHOD, AND PROGRAM FOR THE SAME

(54) 発明の名称: 物体の姿勢推定及び照合システム、物体の姿勢推定及び照合方法、並びにそのためのプログラム



WO 2005/086089 A1

(57) Abstract: A posture estimation/correlation system includes a posture estimation/correlation unit (20). In the posture estimation/correlation unit (20), a posture candidate decision unit (30) decides a posture candidate. According to the posture candidate decided, a comparison image generation unit (40) projects a 3-dimensional object model obtained from a 3-dimensional object model storage unit (45) into a 2-dimensional image and generates a plurality of comparison images near to the input image. A clarity extraction unit (60) extracts a first clarity characteristic amount reflecting the clarity from the comparison image generated. A weighted difference calculator

(続葉有)